



ROBOTER [ROBOTS

Rev.: 16/02/2022

**Hydraulischer Bodensauger
X-Drive Navigationssystem:
reinigt alle Poolbereiche.**

**Hydraulic robot cleaner
Pre-programmed X-Drive
navigation system: all pool
areas cleaned.**



Art.-Nr.	W79102 – MX6
Beschreibung	Hydraulischer Bodensauger geeignet für alle Poolarten bis zu 10x5m
Maße / Gewicht	31 x 19 x 22 cm/ 2,500 kg
Reinigungstyp	Boden und Wände
Reinigungszyklus	Sechsstündige Filterung empfohlen (3 Zyklen von 2 Stunden)
Betriebssystem	Mechanisch
Für Pools bis	10 x 5 m
Kabellänge	10 Teile je 1 m
Reinigungsbreite	25 cm
Fahrtgeschwindigkeit	8 m/min
Mindestleistung für die Filterpumpe	3/4 PS (1 CV für Mosaikfliesen Pools)
Steuerung	Willkürlich

Reference	W79102 – MX6
Description	Hydraulic robot suitable for all types of pool up to 10x5m
Size / Weight	31 x 19 x 22 cm/ 2,500 kg
Cleaning type	Floor and walls
Cleaning cycles	6h filtering recommended in three 2h sessions
Operating system	Mechanical
Max. pool dimension	10 x 5 m
Hose length	10 sections of 1 m
Cleaning width	25 cm
Driving speed	8 m/min
Minimum required filter pump power	3/4 HP (1 HP for tile pools)
Steering	Random



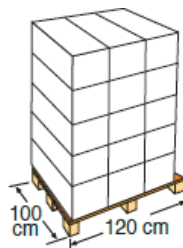
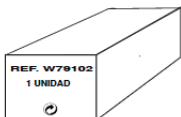
Pool-Typen	Private Einbau-und Aufstellpools mit starren Wänden bis 10 x 5 m
Formen	Rechteckig, oval, freie Form
Bodenarten	Flach, geringe Hangneigung, Verbundneigung
Beschichtung	Mosaikfliesen, Innenhülle, Polyester Rumpf, verstärktes PVC, lackierter Beton

Pool types	Private in-ground and above-ground pools with rigid walls, maximum 10 x 5 m
Shape	Rectangular, oval, free shape
Floor types	Flat, gentle slope, composite slope
Coatings	Tiles, liner, polyester hull, reinforced PVC, painted concrete



VERPACKUNG OUTER BOX

Typ Type	Karton / Carton box
Anzahl Units	1
Maße Size	102 x 23 x 37 cm
Umfang Volume	0,08 m ³
Gewicht Weight	8,200 kg



PALETTE PALLET

Anzahl Units	15 Stk. pro Palette 15 Units/pallet
Einteilung der Palette / Pallet distribution	5 Lagen/layers x 3 Kartons/boxes: 15
Maße Size	120 X 113 X 125 cm
Umfang Volume	1,51 m ³
Gewicht Weight	144,435 kg

